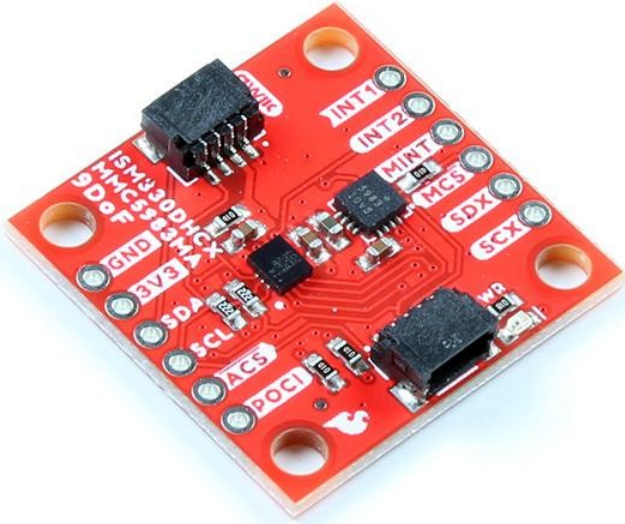




1 / 3  
12.05.2024



- Synchronisierter Sechs-Kanal-Ausgang
- Sensor-Hub-Funktion, um Daten von zusätzlichen externen Sensoren zu sammeln
- Eingebauter intelligenter FIFO mit bis zu 9kB
- Programmierbare Finite State Machine zur Verarbeitung der Daten von Beschleunigungsmesser, Gyroskop und externen Sensoren zu verarbeiten
- Maschinelner Kern
- Smarte eingebettete Funktionen und Interrupts: Neigungserkennung, freier Fall, Aufwachen, 6D/4D Orientierung, Klick und Doppelklick
- Eingebauter Schrittzähler, Schrittdetektor und Zähler
- Eingebauter Temperatursensor
- I2C Adresse: **0x6B** (Standard), **0x6A** (alternativ)
- MMC5983MA Magnetometer
  - 2.8V bis 3.6V Versorgungsspannung
    - 1µA Ausschaltstrom
  - Vollständig integrierter 3-Achsen-Magnetsensor
  - Dynamischer Bereich und Genauigkeit:
    - ±8G FSR
    - 18bits Betrieb
    - 0,4mG Gesamt-Effektivwert-Rauschen
    - Ermöglicht eine Kursgenauigkeit von ±0,5°
  - Max. Ausgangsdatenrate von 1000Hz
  - On-Chip-Empfindlichkeitskompensation
  - On-Chip-Temperatursensor
  - I2C Adresse: **0x30**
- 2x Qwiic Horizontal Steckverbinder

## Dokumente:

- [Schaltplan](#)
- [Eagle-Dateien](#)
- [Platinenabmessungen](#)
- [Anschlussanleitung](#)
- Datenblätter
  - [ISM330DHCX](#)
  - [MMC5983MA](#)
- Arduino-Bibliotheken
  - [6DoF IMU ISM330DHCX](#)
  - [MMC5983MA Magnetometer](#)
- [GitHub Hardware Repo](#)

## Weitere Bilder:



