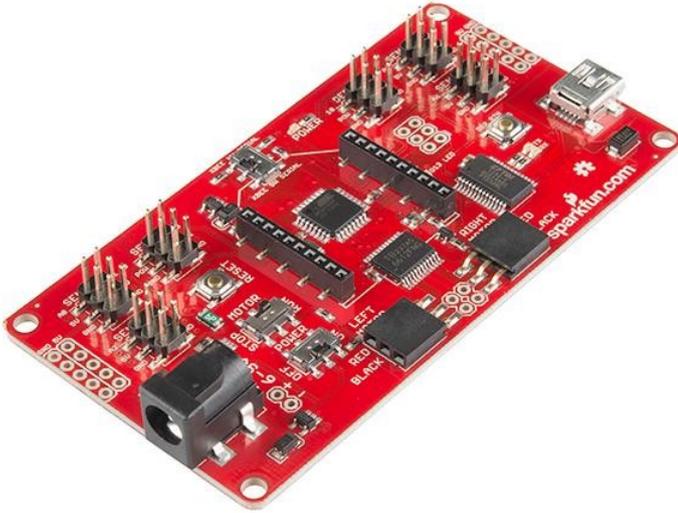




## SparkFun RedBot Mainboard



<b>Artikel-Nr.:</b>	ROB-12097
<b>Hersteller:</b>	SparkFun
<b>Herkunftsland:</b>	USA
<b>Zolltarifnummer:</b>	85423990
<b>Gewicht:</b>	0.027 kg



Das SparkFun RedBot Mainboard ist eine Robotik-Entwicklungsplattform, die mit der Arduino IDE arbeitet. Der RedBot ist eine Kombination aus Motortreiber und Arduino mit verschiedenen Headern und Anschlüssen, wodurch die Notwendigkeit entfällt, mehrere Shields zu stapeln. Durch die Verwendung der RedBot-Zubehörplatinen und Ihres eigenen Chassis können Sie einen Roboter nach Ihren Bedürfnissen entwerfen.

Der RedBot wird mit dem Bootloader Optiboot (Uno) vorprogrammiert geliefert. Durch einfaches Anschließen eines USB-Mini-B-Kabels können Sie ihn in der Arduino IDE mit unserem oder Ihrem eigenen Beispielcode programmieren. Die optionalen Zusatzsensoren werden über 6-polige Stiftleisten oder Jumperkabel an die Hauptplatine angeschlossen, um die Möglichkeiten zu erweitern.

### Features:

- 5V-Logik
- 6-9V Eingangsspannung über Barrel Jack oder 2-Pin Header
- ATmega328P (vorprogrammiert)
- TB6612FNG Dual DC Motor Driver
- USB programmierbar über FTDI
- XBee Port mit HW/SW seriellem Schalter
- 2x 3-Pin Motoranschlussbuchse
- 2x 6-poliger Stecker für optionale Servoanschlüsse
- 4x 6-poliger Stecker für optionale Sensoren

### Dokumente:

- [Schaltplan](#)
- [Eagle-Dateien](#)
- [RedBot Experiment Guide](#)
- [RedBot Shadow Chassis Montageanleitung](#)
- [Datenblatt](#) (ATmega328P)
- [Datenblatt](#) (TB6612FNG)
- [Datenblatt](#) (FT232R)
- [GitHub](#) (Design Files & Example Code)
- [GitHub](#) (Bibliothek)



## Weitere Bilder:

