



## myCobot Pro 600 Roboter Arm, 6 Achsen, 2kg Nutzlast



|                  |                   |
|------------------|-------------------|
| Artikel-Nr.:     | MYC-ARM-P600      |
| Hersteller:      | Elephant Robotics |
| Herkunftsland:   | China             |
| Zolltarifnummer: | 84289090          |
| Gewicht:         | 2.111 kg          |

myCobot Pro-600 wurde als Alternative zu repetitiven Arbeiten entwickelt, die in der Wirtschaft und der Leichtindustrie eingesetzt werden können. myCobot pro 600 ist ein zuverlässiger, leichter kollaborativer Roboter, der von Elephant Robotics entwickelt wurde und über ein Mini- und All-in-One-Design verfügt. Mit einem Eigengewicht von 8,8 kg, einer Nutzlast von 2 kg und einem Arbeitsradius von 600 mm ist der myCobot pro-600 tragbar, aber leistungsstark, einfach zu bedienen und sehr kostengünstig.

Er hat drei Hauptvorteile: **Einfachheit**, **Sicherheit** und **Wirtschaftlichkeit** und ist die beste Wahl für die automatisierte Produktion. Der myCobot Pro-600 ist schnell in der Produktionslinie eingesetzt und senkt die Kosten und steigert die Arbeitseffizienz der Unternehmen.

### Features

#### All-in-One-Design & kollaborativer Betrieb im Safe

- Das All-in-One-Design hilft, den Arbeitsraum voll auszunutzen und sich perfekt in die Produktionsumgebung zu integrieren.
- Die Anti-Kollisions-Erkennungsfunktion, die auf dem präzisen dynamischen Modell basiert, ermöglicht eine gute Zusammenarbeit mit den Arbeitern.

#### Exzellente Leistung & Immer zuverlässig

- Mit harmonischem Untersetzungsgetriebe und Servomotor ist der Manipulator ein leistungsstarker, kommerzieller Leichtindustrie-Manipulator.
- Die Struktur ist exquisit, bequem zu transportieren, einfach zu installieren und Plug-and-Play-fähig.

#### Raspberry Pi Steuerung

- Roboflow-Betriebssystem unabhängig entwickelt und einfach zu bedienen
- Unterstützt ROS/Python und andere Entwicklungssysteme

#### Wirtschaftlich & Anwendbar

- Das Standard 7×24 Stunden Arbeitssystem ist ein perfekter Ersatz für hohe Wiederholbarkeit und Standard Fließbandarbeit.
- Ultrahohe Kostenleistung, effektive Kostensenkung und Effizienzsteigerung für Unternehmen.



## Spezifikationen

|                    |                                                |
|--------------------|------------------------------------------------|
| Grundparameter     |                                                |
| Modell             | MyCobot pro-600                                |
| Nutzlast           | 2kg                                            |
| Gewicht            | 8,8kg                                          |
| Arbeitsradius      | 600mm                                          |
| Wiederholbarkeit   | ±0,5mm                                         |
| DOF                | 6                                              |
| Gelenkbereich      | J1 +/- 180°                                    |
|                    | J2 -270~90°                                    |
|                    | J3 +/- 150°                                    |
|                    | J4 -260~80°                                    |
|                    | J5 +/- 168°                                    |
|                    | J6 +/- 174°                                    |
| Leistungseingang   | AC100-240V, 50/60HZ                            |
| IP-Level           | IP42                                           |
| Betriebstemperatur | 0~50°C                                         |
| Material           | Material Aluminiumlegierung, Kunststoff, Gummi |

## Elektronische Parameter

|                     |                                         |
|---------------------|-----------------------------------------|
| Bluetooth/wireless  | Verfügbar                               |
| USB                 | USB3.0 x2; USB2.0 x2                    |
| Display-Bildschirm  | Nein                                    |
| HDMI-Schnittstelle  | microHDMI x2                            |
| Eigene Schaltfläche | Nein                                    |
| IO Port             | Digital D-INPUT x6; Digital D-OUTPUT x6 |
| Notstopp            | Verfügbar                               |

|                            |                                                    |
|----------------------------|----------------------------------------------------|
| Motorparameter             |                                                    |
| Servo-Motor-Motor          | Servomotor/Bürstenloser Gleichstrommotor           |
| Servomotor-Getriebe        | J1?J2?J3-Harmonic Reducer<br>J4?J5?J6-Getriebesatz |
| Servomotor-Encoder         | 19/12 Bit                                          |
| Servomotor-Maximaldrehzahl | 2300RPM                                            |
| Geräusch                   | 70db                                               |

## Anwendung

myCobot Pro 600 kann in kommerziellen Szenarien, in der wissenschaftlichen Forschung, im Bildungswesen, in der Medizin und bei der Präsentation von Fällen eingesetzt werden. Zurzeit haben wir bemerkenswerte Rückmeldungen von unseren Kunden erhalten, darunter Global 500 Unternehmen, berühmte Universitäten und Institutionen.

- als Kaffeebarista
  - Smart Barista zur Erweiterung deines Geschäfts, kann in verschiedenen kommerziellen Szenarien eingesetzt werden
- Fotografenassistent
  - Perfekter Helfer im Fotostudio, viel genauer und stabiler
- Repetitive Arbeit ersetzen, effizient produzieren, mehr Wert schaffen
- Kontinuierlich Fotos ausdrucken, die perfekte Kombination aus künstlerischer Gestaltung und Roboter
- Hilfreicher Assistent in der Werkstatt, Zusammenarbeit von Mensch und Roboter, unendliche Kreativität

## Anleitungen/Tutorials



- [Gitbook](#)
- [Github](#)

## myStudio

myStudio ist eine One-Stop-Plattform für die Roboter von myRobot/myCobot. Die Hauptfunktionen von myStudio sind:

1. Update der Firmware;
2. Video-Tutorials für die Benutzung des Roboters bereitstellen;
3. Wartungs- und Reparaturinformationen bereitstellen (z.B. Video-Tutorials, Q&A, etc.).

Website: <https://www.elephantrobotics.com/en/myCobot-en/>

## Weitere Bilder:

