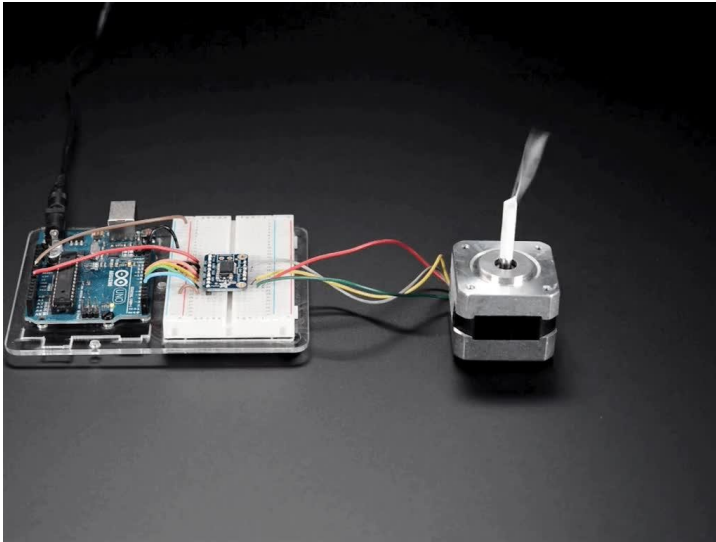




Adafruit TB6612 1.2A DC/Stepper Motor Treiber Breakout Board



Réf. d'article :	ADA2448
Hersteller:	Adafruit
Herkunftsland:	USA
Zolltarifnummer:	85423190
Gewicht:	0.004 kg

Drehen Sie zwei DC-Motoren, schalten Sie einen bipolaren oder unipolaren Stepper, oder feuern Sie zwei Magnete mit 1,2A pro Kanal mit der TB6612 ab. Diese sind vielleicht besser bekannt als "die Treiber in unserem montierten Adafruit Motor-Shield oder Motor HAT." Wir mögen diese dualen H-Brücken sehr, und wenn Sie Motoren ohne ein Shield oder HAT steuern wollen, sind diese einfach auf jedem lötfreien Breadboard oder Perma-Proto zu integrieren.

Wir löten hier für Sie eine TB6612 auf ein Breakout-Board, mit einem Verpolungsschutz-FET am Motorspannungseingang und einem Pullup am "Standby"-Enable-Pin. Jeder Breakout-Chip enthält zwei volle H-Brücken (vier halbe H-Brücken). Das bedeutet, dass Sie 2-4 Magnetspulen (nur zwei können gleichzeitig aktiv sein, auf gegenüberliegenden Brücken), zwei Gleichstrommotoren bidirektional oder einen Schrittmotor ansteuern können. Stellen Sie nur sicher, dass sie für einen Strom von 1,2 A oder weniger geeignet sind, denn das ist die Grenze dieses Chips. Sie können zwar einen Spitzenwert von 3A verarbeiten, aber das ist nur für eine kurze Zeitspanne, etwa 20 Millisekunden. Was uns an diesem Treiber besonders gefällt, ist die Tatsache, dass er intern mit eingebauten Kick-Back-Dioden ausgestattet ist, so dass Sie sich keine Sorgen machen müssen, dass der induktive Kick Ihr Projekt oder Ihren Treiber beschädigt!

Es gibt zwei digitale Eingänge pro H-Brücke (einen für jede Brückenhälfte) sowie einen PWM-Eingang pro Treiber, so dass Sie die Motorgeschwindigkeit steuern können. Läuft bei 2,7V-5V Logik.
Die Motorspannung ist von der Logikspannung getrennt. Gut für Motorspannungen von 4,5V bis zu 13,5V! Dies funktioniert nicht gut für 3V Motoren.

Kommt als ein zusammengebautes und getestetes Breakout plus ein kleiner Streifen Header. Sie müssen ein paar leichte Lötarbeiten durchführen, um den Header auf der Breakout-Platine zu befestigen. Arduino, Motoren und Netzteil sind nicht enthalten.

Schauen Sie sich die praktische [Anleitung](#) zum Zusammenbau und zur Verkabelung an!

Weitere Bilder:

